Robothadviselés és Kiberbiztonság 2024

2024. november 27., szerda - 2024. november 27., szerda

M. Szabó Miklós altábornagy Díszterem

Absztraktok könyve

Contents

A konferencia megnyitója, köszöntők 1

Mono kamera alkalmazása légieszközök IMU és GPS szenzorainak hibadetektálására . . 1

Felderítő tevékenység támogatása drónfedélzeti AI megoldásokkal 1

COTS drónok „okosítása”katonai feladatok támogatása érdekében 1

FPV drónok detektálásának technikai lehetősége - kisalegységek tevékenységének biztonságát fokozó elektronikai támogató rendszer fejlesztése 1

Cirkuláris FM alapú passzív radar detekciós paramétereinek optimalizálása 1

Néma kiáltás, avagy a drónok hallhatatlan hangja 1

Többcsatornás fáziskoherens rádiószenzorok kalibrációja és alkalmazása 2

Biometrikus azonosítás hatékonyságának növelése képi jellemzők, mozgásminta elemzés és hiperspektrális neurális hálózatok EdgeAI-alapú kutatásával 2

VR harcszimulátor hatékonyságmérésének módszertana, előzetes mérési tapasztalatai . . 2

A bizalom kalibrálása ember-gép együttműködés során 2

Precíziós útvonaltervezés drónok számára kritikusinfrastruktúra-környezetben 2

Drónvédelmi technológiák és technikai megoldások vizsgálata, hatékonyságuk validációja 2

Drónvédelmi technológiák és technikai megoldások vizsgálatának NMHH tapasztalatai . 3

Oktatókörnyezet kialakítása a sérülékeny AI rendszerek biztonsági tesztelése érdekében 3

Drónok deauthentikációs támadások elleni védelmének vizsgálata 3

Konferencia zárása 3

Az előadáshoz kapcsolódó gyakorlati bemutató 3

1

A konferencia megnyitója, köszöntők

Kapcsolódó szerzők nemeth.andras@uni-nke.hu, lippai.peter@uni-nke.hu

Dr. Lippai Péter dandártábornok, a Nemzeti Közszolgálati Egyetem Hadtudományi és Honvédtisztképző Kar dékánja
Dr. Németh András alezredes, a Magyar Hadtudományi Társaság Elektronikai, Informatikai és Robotikai Szakosztály elnöke

PLENÁRIS ÜLÉS / 2

Mono kamera alkalmazása légieszközök IMU és GPS szenzorainak hibadetektálására

PLENÁRIS ÜLÉS / 3

Felderítő tevékenység támogatása drónfedélzeti AI megoldásokkal

Kapcsolódó szerzők nemeth.andras@uni-nke.hu, hammas.attila@stud.uni-nke.hu

PLENÁRIS ÜLÉS / 4

COTS drónok „okosítása”katonai feladatok támogatása érdekében

PLENÁRIS ÜLÉS / 5

FPV drónok detektálásának technikai lehetősége - kisalegységek tevékenységének biztonságát fokozó elektronikai támogató rendszer fejlesztése

PLENÁRIS ÜLÉS / 6

Cirkuláris FM alapú passzív radar detekciós paramétereinek optimalizálása

PLENÁRIS ÜLÉS / 7

Néma kiáltás, avagy a drónok hallhatatlan hangja

Kapcsolódó szerző nemeth.andras@uni-nke.hu

PLENÁRIS ÜLÉS / 8

Többcsatornás fáziskoherens rádiószenzorok kalibrációja és alkalmazása

PLENÁRIS ÜLÉS / 9

Biometrikus azonosítás hatékonyságának növelése képi jellemzők, mozgásminta elemzés és hiperspektrális neurális hálózatok EdgeAI-alapú kutatásával

PLENÁRIS ÜLÉS / 10

VR harcszimulátor hatékonyságmérésének módszertana, előzetes mérési tapasztalatai

Kapcsolódó szerző nemeth.andras@uni-nke.hu

PLENÁRIS ÜLÉS / 11

A bizalom kalibrálása ember-gép együttműködés során

PLENÁRIS ÜLÉS / 12

Precíziós útvonaltervezés drónok számára kritikusinfrastruktúra-környezetben

PLENÁRIS ÜLÉS / 13

Drónvédelmi technológiák és technikai megoldások vizsgálata, hatékonyságuk validációja

PLENÁRIS ÜLÉS / 14

Drónvédelmi technológiák és technikai megoldások vizsgálatának NMHH tapasztalatai

PLENÁRIS ÜLÉS / 15

Oktatókörnyezet kialakítása a sérülékeny AI rendszerek biztonsági tesztelése érdekében

PLENÁRIS ÜLÉS / 16

Drónok deauthentikációs támadások elleni védelmének vizsgálata

Kapcsolódó szerző krasnyanszki.bruno.barnabas@uni-nke.hu

17

Konferencia zárása

18

Az előadáshoz kapcsolódó gyakorlati bemutató